



**VINCENZO TEDESCO**

Direttore Generale

**Affidamento della fornitura di un "Dynamic steering system", mediante procedura negoziata senza previa pubblicazione di un bando di gara, ai sensi dell'art. 76, comma 2 lett. b), nr. 2 e 3, D.lgs. 36/2023 e ss.mm.ii.**

**CUI F00518460019202400057 - CUP B19J23001170005 (EPIGNOSIS) - C15C22007220001 (TOMOVE) - E17G17000200005 (CARS)**

*Servizio Appalti comunitari  
in cc Ufficio Appalti*

#### **IL DIRETTORE GENERALE**

PREMESSO CHE

- in data 30.06.2020, in seguito all'espletamento di una gara europea a procedura aperta indetta dal Politecnico di Torino, è stato sottoscritto con la società AVL ITALIA S.r.l., aggiudicataria della procedura, il contratto avente ad oggetto la fornitura di *"un'attrezzatura di prova per la sperimentazione di veicoli completi equipaggiati con propulsore endotermico, ibrido, elettrico, nonché di sottosistemi di veicolo parimenti equipaggiabili, comprensiva delle relative prestazioni accessorie, nonché della concessione in uso dell'attrezzatura per una durata e per turni definiti, con i relativi oneri concessori"*;
- l'infrastruttura, caratterizzata da particolare complessità e innovatività tecnologica, è stata progettata, realizzata ed installata dalla società AVL ITALIA S.r.l. presso i locali del Centro Interdipartimentale CARS, ubicati presso la sede del Politecnico di Torino, in C.so duca degli Abruzzi, 24 – Torino e con le dotazioni di cui è equipaggiata consente di eseguire;
  - sperimentazione per valutare le prestazioni in condizioni di guida definite dall'utente;
  - misurazioni dell'efficienza e delle emissioni con riferimento a cicli omologativi e non;
  - calibrazione di algoritmi e strategie di controllo di powertrain convenzionali/ibride/elettriche;
  - simulazioni Hardware in the Loop in connessione con simulatori di guida e modelli virtuali.

DATO ATTO CHE

- il sempre maggiore sviluppo di tecnologie per la guida assistita ed autonoma ha reso

1

Politecnico di Torino - Corso Duca degli Abruzzi 24, 10129 - Torino, Italia  
Tel. +39 011 090 6333  
[direttore.generale@polito.it](mailto:direttore.generale@polito.it) - [vincenzo.tedesco@polito.it](mailto:vincenzo.tedesco@polito.it) - [www.polito.it](http://www.polito.it)





**Politecnico  
di Torino**

- indispensabile completare la strumentazione già presente con un nuovo sistema, in grado di poter condurre in laboratorio anche prove sperimentali su veicoli equipaggiati con funzioni di guida assistita ed autonoma;
- con DDG n. 1379/2023 del 22.06.2023 è stato quindi autorizzato l'acquisto di un sistema denominato DRIVINGCUBET™, al fine di integrare la sala prova CARS con nuove funzionalità, che permettono di eseguire sperimentazioni non solo per la misura delle prestazioni dei veicoli, ma anche per la validazione delle tecnologie atte alla guida autonoma;
  - il sistema denominato DRIVINGCUBET™ è stato adeguatamente installato e con le funzioni attuali permette di eseguire test su sistemi a guida autonoma per l'assistenza alla guida rettilinea; tuttavia, allo stato attuale, non è possibile testare funzioni che coinvolgono la dinamica laterale del veicolo.

#### PRESO ATTO CHE

- è stata ammessa a finanziamento, con Decreto di Concessione del MISE prot. n. 369684 del 30/10/2023, la proposta progettuale "EPIGNOSIS", di durata pari a 36 mesi, presentata congiuntamente dal Politecnico di Torino (POLITO), dall'Università Politecnica delle Marche, da AVL Italia S.r.l. e da RE:LAB S.r.l., nell'ambito degli Accordi per l'innovazione nella filiera del settore automotive, di cui al Decreto Direttoriale del MISE n. 2899 del 10 ottobre 2022.

#### PRESO ALTRESI' ATTO CHE

- la Città di Torino e il Politecnico di Torino hanno stipulato la convenzione attuativa prot. n. 1503 del 31.07.2023, per una durata di 36 mesi, per collaborare all'attuazione del Progetto "Living Lab ToMove" (nel seguito "ToMove"), presentato nell'ambito dell'Avviso pubblico per la presentazione di proposte di intervento a valere sul Piano nazionale di Ripresa e Resilienza – Missioni 1 Componente 1 asse 1- sub investimento 1.4.6 "Mobility as a service for Italy" MaaS4Italy Piano Nazionale Complementare PNC-A.1-N1 per la componente Living Lab.

#### CONSIDERATO CHE

- l'obiettivo del progetto EPIGNOSIS è di sviluppare sistemi avanzati per veicoli ibridi ed elettrici, migliorare le prestazioni e la sicurezza dei veicoli e creare funzionalità innovative per la guida assistita. In particolare, nell'ambito delle attività progettuali, dovranno essere eseguiti test che richiedono la validazione sperimentale della funzione di Lane Keeping Assist per la correzione automatica della traiettoria del veicolo;
- a tal fine, come meglio argomentato nella relazione del 10.01.2025 a cura del



**Politecnico  
di Torino**

Coordinatore del Centro Interdipartimentale CARS che, anche se non materialmente allegata, costituisce parte integrante e sostanziale del presente atto, si rende indispensabile acquisire un'ulteriore funzione del sistema DRIVINGCUBE™, il c.d. Dynamic Steering System, che permette di valutare il feedback di forza che arriva dalle ruote del veicolo sul sistema di sterzo;

- Non esistono sul mercato soluzioni alternative al sistema "Feedback di Forza" e, qualora esistessero, obbligherebbero la stazione appaltante ad acquistare forniture non integrabili con l'attuale sistema di automazione della sala prove e con caratteristiche tecniche differenti rispetto a quelle già in uso, il cui impiego o la cui manutenzione comporterebbero incompatibilità o difficoltà tecniche sproporzionate;
- Il "Feedback di Forza" è un sistema brevettato dalla società AVL List GmbH, di cui AVL Italia S.r.l. ne rappresenta una divisione aziendale, che vanta quindi un diritto esclusivo di proprietà intellettuale (Brevetto n. EP3510374 del 21.02.2024).

#### TENUTO CONTO ALTRESI' CHE

- l'obiettivo del Progetto "ToMove" è quello di promuovere il co-sviluppo e la sperimentazione in campo di servizi innovativi CCAM da parte della PA locale (e delle società collegate nel settore) con il mondo della ricerca, le imprese (Corporate, PMI, Startup) e "community" di utenti/cittadini, nell'ottica di co-disegnare e promuovere una mobilità semplice, sicura e sostenibile, oltreché dimostrare in campo l'integrazione della "nuova mobilità" con i servizi MaaS. In altri termini, l'obiettivo del Progetto è quello di realizzare un Living Lab diffuso sul territorio della Città di Torino focalizzato sulle soluzioni innovative di mobilità cooperativa, connessa ed autonoma;
- il Progetto "ToMove" prevede delle "open call" dedicate alle sperimentazioni delle funzioni di guida autonoma delle aziende del territorio.

APPURATO CHE, per poter dare attuazione ai progetti descritti ai punti che precedono, risulta necessario integrare l'infrastruttura del Centro Interdipartimentale CARS che, con le nuove funzioni del sistema DRIVINGCUBE™ e del Dynamic Steering System, verrebbe potenziata diventando un'eccellenza unica in Italia.

CONSIDERTATO CHE ai sensi dell'art. 76, comma 2, lett. b) nr. 2 e 3 D.lgs. 36/2023 "le Stazioni Appaltanti possono ricorrere a una procedura negoziata senza pubblicazione di un bando nei seguenti casi:

a) ...omissis...

b) quando i lavori, le forniture o i servizi possono essere forniti unicamente da un determinato operatore economico per una delle seguenti ragioni:

1) ...omissis...



**Politecnico  
di Torino**

- 2) la concorrenza è assente per motivi tecnici;
- 3) la tutela di diritti esclusivi, inclusi i diritti di proprietà intellettuale”.

VALUTATO che sussistono i presupposti per il ricorso alla procedura negoziata senza previa pubblicazione di un bando ai sensi dell'art. 76, comma 2, lett. b) nr. 2 e 3 del D.lgs. 36/2023, da svolgersi attraverso piattaforma di negoziazione telematica, ai sensi dell'art. 25 del medesimo Decreto.

APPURATO che per l'affidamento di cui trattasi, stante l'esclusività di cui al Brevetto n. EP3510374 del 21.02.2024 e l'assenza di concorrenza per motivi tecnici, non è possibile applicare il comma 7 del citato articolo 76 che prevede che *“ove possibile, le stazioni appaltanti individuano gli operatori economici da consultare sulla base di informazioni riguardanti le caratteristiche di qualificazione economica e finanziaria e tecniche e professionali desunte dal mercato, nel rispetto dei principi di trasparenza e concorrenza, selezionando almeno tre operatori economici, se sussistono in tale numero soggetti idonei...omissis...”*.

PRESO ATTO CHE la spesa complessiva per l'acquisto in titolo troverà copertura nel bilancio del Politecnico a valere sui seguenti progetti aperti in contabilità con i codici: 01\_SAIL\_EPIGNOSIS\_CARS, 01\_SAIL\_TOMOVE\_CARS e 01\_TRIN\_CI\_CARS.

RITENUTO CHE

- per la fornitura di cui trattasi, vengono confermati Responsabile Unico del Progetto e Direttore dell'esecuzione del contratto rispettivamente l'ing. Mario Ravera, Dirigente Sostenibilità di Ateneo, Infrastrutture di ricerca e Laboratori (Direzione SAIL) e il Prof. Nicola Amati, Coordinatore Centro Interdipartimentale CARS@Polito - Center for Automotive Research and Sustainable Mobility, già nominati nei medesimi ruoli nell'ambito dell'affidamento del banco di prova del Centro Interdipartimentale CARS;
- il responsabile del procedimento per la fase di affidamento è individuato nella persona della Dott.ssa Anna Fidale, Responsabile Servizio Appalti Comunitari (AGACON).

APPURATO CHE

- il Programma degli acquisti di beni e servizi riferito al triennio 2024-2026, approvato dal Consiglio di amministrazione nella seduta del 21.12.2023 e successivi aggiornamenti, individua per l'anno 2024, con l'identificativo 91/2024, CUI: F00518460019202400057, l'affidamento di un *“Dynamic steering system”* per l'importo massimo di € 240.000,000 (al netto dell'IVA);
- la Direzione SAIL ha formulato la Richiesta di Acquisto n. 142 del 11/02/2025, di importo pari



**Politecnico  
di Torino**

- a € 292.800,00 (€ 240.000,00 + IVA), registrata nella procedura contabile, a copertura della spesa;
- alla data odierna non risultano convenzioni attive stipulate da CONSIP e dalla centrale di committenza regionale di riferimento (SCR – Piemonte) - cui l'Amministrazione possa aderire - aventi ad oggetto la fornitura di cui trattasi o fornitura con caratteristiche analoghe, purché idonee a soddisfare le finalità descritte in premessa, e che pertanto è consentito il ricorso ad una autonoma procedura di affidamento;
  - il Politecnico di Torino ha acquisito la qualificazione di Stazione Appaltante ai sensi dell'art. 63, comma 2, lett. c) del D. Lgs. 36/2023 ed è pertanto autorizzato a procedere direttamente e autonomamente all'acquisizione della fornitura in oggetto, fermi restando gli obblighi di utilizzo di strumenti di acquisto e di negoziazione previsti dalle vigenti disposizioni in materia di contenimento della spesa.

VISTO l'art. 61, comma 1, lett. b) e comma 2 del Regolamento di Finanza e Contabilità del Politecnico di Torino, emanato con DR n. 301 del 12/12/2022, che attribuisce al Direttore Generale la competenza in ordine all'adozione della delibera a contrarre, del provvedimento di aggiudicazione e di stipula del contratto.

DATO ATTO che, con riferimento agli incentivi per le funzioni tecniche di cui all'art. 45 del Codice, nelle more della definizione della disciplina interna in ordine al riparto del predetto incentivo, si dispone l'accantonamento in apposita posta di bilancio dell'importo massimo destinabile all'erogazione dell'incentivo, pari al 2% dell'importo posto a base della procedura di affidamento.

### **Tutto ciò premesso e considerato**

VISTI

- il Decreto di Concessione del MISE prot. n. 369684 del 30/10/2023;
- la Convenzione attuativa prot. n. 1503 del 31.07.2023;
- la Legge 190/2012, recante *“Disposizioni per la prevenzione e la repressione della corruzione e dell'illegalità nella pubblica amministrazione”*;
- il Decreto Legislativo n. 36/2023, rubricato *“Codice dei Contratti Pubblici”* e ss.mm.ii., in particolare l'art. 76, comma 2, lett. b) nr. 2 e 3;
- lo Statuto del Politecnico di Torino, emanato con D.R. n. 774 del 17.07.2019;
- il Regolamento di Finanza e Contabilità del Politecnico di Torino, emanato con DR 1301 del 12.12.2022;



**Politecnico  
di Torino**

- il Regolamento (UE) 18 giugno 2020, n. 2020/852, in particolare l'art. 17 che definisce gli obiettivi ambientali, tra cui il principio di non arrecare un danno significativo (DNSH "Do no significant harm") nonché la Comunicazione della Commissione UE 2021/C 58/01 recante "Orientamenti tecnici sull'applicazione del principio DNSH a norma del regolamento sul dispositivo per la ripresa e la resilienza";
- il Programma degli acquisti di beni e servizi riferito al triennio 2024-2026, approvato dal Consiglio di amministrazione nella seduta del 21.12.2023 e successivi aggiornamenti;
- il contratto stipulato il 30.06.2020;
- la relazione del Coordinatore del Centro Interdipartimentale CARS, Prof. Nicola Amati, del 10/01/2025;
- la RDA n. 142 del 11/02/2025.

#### **DECRETA**

- Di autorizzare, ai sensi dell'art. 76, c. 2, lett. b), nr. 2 e 3 D.lgs. 36/2023 e ss.mm.ii., per le motivazioni riportate in narrativa, l'indizione di una procedura negoziata senza pubblicazione di un bando di gara, per l'affidamento a favore della società AVL Italia s.r.l. del contratto avente ad oggetto la fornitura di un "Dynamic steering system";
- Che la spesa massima complessiva per l'affidamento in titolo è pari a € 240.000,00 (al netto dell'IVA), che troverà copertura nel bilancio del Politecnico a valere sui seguenti progetti aperti in contabilità con i codici: 01\_SAIL\_EPIGNOSIS\_CARS, 01\_SAIL\_TOMOVE\_CARS e 01\_TRIN\_CI\_CARS;
- con riferimento agli incentivi per le funzioni tecniche di cui all'art. 45 del Codice, nelle more della definizione della disciplina interna in ordine al riparto del predetto incentivo, di accantonare in apposita posta del bilancio il 2% dell'importo posto a base della procedura di affidamento;
- di nominare, quale Responsabile del procedimento per la fase di affidamento, la Dott.ssa Anna Fidale, Responsabile Servizio Appalti Comunitari (AGACON).

IL DIRETTORE GENERALE  
Dott. Vincenzo Tedesco

AF/ag